

Introdução às Equações com Derivadas Parciais

ÍNDICE GERAL

1. Introdução	1
1.1. Campos de vectores e curvas integrais	1
1.2. Sistemas de equações diferenciais	2
1.3. Equações com derivadas parciais lineares de primeira ordem	2
2. Equações com derivadas parciais de primeira ordem	3
2.1. Caso quasi-linear	4
2.2. Caso geral. Sistema de Charpit-Lagrange	5
2.3. Teorema de Kowalewsky-Cauchy	6
3. Equações com derivadas parciais de segunda ordem	7
3.1. Classificação	7
3.2. Redução à forma canónica	9
3.3. Princípio da sobreposição	10
3.4. Cálculo operacional	11
ÍNDICE REMISSIVO	13

1. INTRODUÇÃO

1.1. **Campos de vectores e curvas integrais.** Seja

$$F: D \subset \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$(x, y, z) \longmapsto (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$$

uma *função vectorial* ou *campo de vectores* de classe C^1 definida num domínio D e verificando $F(x, y, z) \neq 0_{\mathbb{R}^3}$.

Exemplo 1.1.

- (a) $F(x, y, z) = (1, 0, 0)$, $D = \mathbb{R}^3$;
- (b) $F(x, y, z) = (x, y, z)$, $D = \mathbb{R}^3 \setminus \{(0, 0, 0)\}$;
- (c) $F(x, y, z) = (y, -x, 0)$, $D = \mathbb{R}^3 \setminus \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = y = 0\}$;
- (d) $F(x, y, z) = (xyz, (x + y)/z, \exp(x + y + z))$, $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z > 0\}$;
- (e) $F(x, y, z) = (x, 2y, -(x + 2y))$, $D = \mathbb{R}^3 \setminus \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = y = 0\}$.

Definição 1.1. Dizemos que $C \subset D$ é uma *curva integral* ou *linha de força* do campo de vectores F se C for tangente ao gráfico de F em cada um dos seus pontos.

Assim, as soluções do sistema

$$(1) \quad \frac{dx}{dt} = P, \quad \frac{dy}{dt} = Q, \quad \frac{dz}{dt} = R,$$

são as curvas integrais do campo de vectores F .

O sistema (1) pode descrever-se na forma:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{Q}{P}, \quad \frac{dz}{dx} = \frac{R}{P}, \quad P \neq 0$$

$$\frac{dx}{dy} = \frac{P}{Q}, \quad \frac{dz}{dy} = \frac{R}{Q}, \quad Q \neq 0$$

$$\frac{dx}{dz} = \frac{P}{R}, \quad \frac{dy}{dz} = \frac{Q}{R}, \quad R \neq 0$$

ou ainda

$$\frac{dx}{P} = \frac{dy}{Q} = \frac{dz}{R}.$$

Exemplo 1.2. As curvas integrais dos campos de vectores do exemplo 1.1 são as soluções dos seguintes sistemas:

- (a) $\frac{dx}{1} = \frac{dy}{0} = \frac{dz}{0}$;
- (b) $\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z}$;
- (c) $\frac{dx}{y} = \frac{dy}{-x} = \frac{dz}{0}$;

$$(d) \frac{dx}{xyz} = \frac{dy}{(x+y)/z} = \frac{dz}{\exp(x+y+z)};$$

$$(e) \frac{dx}{x} = \frac{dy}{2y} = \frac{dz}{-(x+2y)}.$$

1.2. **Sistemas de equações diferenciais.** Podemos descrever as curvas integrais associadas a um campo de vectores F como a intersecção de duas superfícies

$$(2) \quad u_1(x, y, z) = c_1, \quad u_2(x, y, z) = c_2.$$

Para tal as funções terão de verificar as seguintes condições:

$$\begin{aligned} \text{grad } u_1 \times \text{grad } u_2 &\neq 0_{\mathbb{R}^3} \\ \text{grad } u_1|_F &= 0, \quad \text{grad } u_2|_F = 0. \end{aligned}$$

Observação . Note que se $\text{grad } u_1 \times \text{grad } u_2 \neq 0_{\mathbb{R}^3}$ então u_1 e u_2 são funcionalmente independentes.

Definição 1.2. As funções u tais que $u \in C^1(D)$, são ditas *soluções integrais* do campo de vectores F se

$$(3) \quad P \frac{\partial u}{\partial x} + Q \frac{\partial u}{\partial y} + R \frac{\partial u}{\partial z} = 0, \quad x \in D.$$

As equações do tipo (3) designamos por *equações com derivadas parciais lineares de primeira ordem*.

Teorema 1.1. *Sejam u_1, u_2 duas soluções integrais, funcionalmente independentes, associadas a F em D . Então as equações (2) descrevem o espaço das curvas integrais de F em D .*

Enunciemos alguns resultados fundamentais.

Teorema (Geração de soluções integrais).

- (a) *Seja f uma função real de variável real de classe C^1 e u uma solução integral de F em D . Então $w(x, y, z) = f \circ u(x, y, z)$ é ainda uma solução integral de F em D .*
- (b) *Seja g uma função real de duas variáveis reais, de classe C^1 e u, v duas soluções integrais de F em D . Então $w(x, y, z) = g \circ \phi(x, y, z)$ onde*

$$\begin{aligned} \phi: D \subset \mathbb{R}^3 &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y, z) &\longmapsto (u(x, y, z), v(x, y, z)), \end{aligned}$$

é ainda uma solução integral de F em D .

1.3. **Equações com derivadas parciais lineares de primeira ordem.** Vamos ver que as curvas integrais têm um papel fundamental no estudo das equações com derivadas parciais de primeira ordem.

Teorema 1.2. *Sejam u_1, u_2 duas soluções integrais de F em D , funcionalmente independentes. Seja u uma qualquer solução de (3) e (x_0, y_0, z_0) um qualquer ponto de D . Então existe uma vizinhança \mathcal{V} de (x_0, y_0, z_0) em D e uma função f de classe C^1 tal que*

$$(4) \quad u(x, y, z) = f \circ \phi(x, y, z), \quad (x, y, z) \in \mathcal{V}$$

onde $\phi(x, y, z) = (u_1(x, y, z), u_2(x, y, z))$.

Observação . Este resultado diz-nos que, localmente a solução geral de (3) vem dada por (4) para u_1, u_2 soluções funcionalmente independentes de (1).

Problema 1.1. *Determine a solução geral da equação*

$$x \frac{\partial u}{\partial x} + y \frac{\partial u}{\partial y} + z \frac{\partial u}{\partial z} = 0, \quad x \in D.$$

Resolução. Considere-se o campo de vectores $F(x, y, z) = (x, y, z)$ em $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x, y, z > 0\}$ e determinemos as curvas integrais de F , i.e. as soluções do sistema diferencial

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z}.$$

Pode ver-se que as curvas integrais são descritas por

$$y/x = c_1, \quad z/x = c_2, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

Assim temos como exemplos de soluções integrais

$$u(x, y, z) = z/x, \quad yz/x, \quad x/z, \quad \sin(y/x), \quad \cos(z/x)^2.$$

A solução geral da equação vem então dada por

$$u(x, y, z) = f \circ \phi(x, y, z), \quad f \in C^1$$

e $\phi(x, y, z) = (y/x, z/x)$.

c. q. d.

2. EQUAÇÕES COM DERIVADAS PARCIAIS DE PRIMEIRA ORDEM

Começemos por definir o objecto principal do nosso estudo.

Definição 2.1. Uma *equação com derivadas parciais de primeira ordem* nas variáveis independentes x, y, z , é uma relação da forma

$$(5) \quad G \left(x, y, z, \frac{\partial z}{\partial x}, \frac{\partial z}{\partial y} \right) = 0$$

onde G é uma função de classe C^1 num domínio $\Omega \subset \mathbb{R}^5$, considerada nas variáveis x, y, z, p, q .

Uma *solução da equação com derivadas parciais*, de (5) é uma função $z = f(x, y)$ de classe C^1 que verifica:

- (a) Para cada $(x, y) \in D$, $(x, y, z, p, q) \in \Omega$;
- (b) $G \left(x, y, f(x, y), \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) = 0$.

2.1. **Caso quasi-linear.** Vamos analisar agora um caso particular de (5).

Definição 2.2. Uma *equação com derivadas parciais* do tipo

$$(6) \quad P(x, y, z) \frac{\partial z}{\partial x} + Q(x, y, z) \frac{\partial z}{\partial y} = R(x, y, z)$$

é dita *quasi-linear*.

Note-se que neste caso a função G em (5) é linear nas variáveis p, q , i.e.

$$G(x, y, z, p, q) = P(x, y, z)p + Q(x, y, z)q - R(x, y, z).$$

Exemplo 2.1.

(a) $\left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2 = 1$ – Caso não-linear.

(b) $a(z) \frac{\partial z}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial y} = 0$ – Caso linear.

(c) $x \frac{\partial z}{\partial x} + y \frac{\partial z}{\partial y} = nz$ – Equação de Euler.

(d) Seja g de classe C^1 com $\text{grad } g \neq 0_{\mathbb{R}^3}$; então $g(x, y, z) = c$, define uma família de superfícies diferenciáveis.

As superfícies ortogonais $z = f(x, y)$ a cada elemento desta família de superfícies verifica a equação com derivadas parciais

$$\frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial z}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial g}{\partial z},$$

que é quasi-linear.

Teorema (Solução do caso quasi-linear). *Seja $u \in C^1$ e suponhamos que em cada ponto da superfície $u(x, y, z) = 0$ as seguintes condições se verificam:*

(a) u verifica a equação (6).

(b) $\frac{\partial u}{\partial z} \neq 0$.

então $u(x, y, z) = 0$ define implicitamente z como função de x, y , i.e. $z = f(x, y)$ e esta função é solução de (6).

Sejam u_1, u_2 funções funcionalmente independentes de classe C^1 que verificam (a) e (b) do Teorema anterior, então a solução geral de (6) vem dada por $u_1(x, y, z) = f \circ u_2(x, y, z)$, onde $f \in C^1$.

Problema 2.1. *Determine a solução geral de*

$$x \frac{\partial z}{\partial x} + y \frac{\partial z}{\partial y} = z.$$

Resolução. Para tal comecemos por determinar a solução geral do sistema de equações diferenciais

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z}.$$

Vimos já (cf. problema 1.1) que a solução geral deste sistema vem dada por

$$y/x = c_1, \quad z/x = c_2, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

Assim, a solução geral da equação dada vem dada por $z = xf(y/x)$, $f \in C^1$.

Problema 2.2. *Determine a solução geral de*

$$\frac{\partial u}{\partial t} - u \frac{\partial u}{\partial x} = 0, \quad u(0, x) = 1 + x^2.$$

Começemos por determinar a solução geral do sistema de equações diferenciais

$$\frac{dt}{1} = \frac{dx}{-u} = \frac{du}{0}.$$

Assim, $u = c_1$ e $tu + x = c_2$ verificam estem sistema, pelo que a solução geral do nosso problema vem dada por

$$u(t, x) = f(tu(t, x) + x), \quad f \in C^1.$$

Mas $u(0, x) = 1 + x^2$, e portanto, $f(s) = s^2 + 1$, i.e. u está definida implicitamente pela equação $u(t, x) = 1 + (tu(t, x) + x)^2$, i.e.

$$u(t, x) = \frac{2(1 + x^2)/t^2}{1 - 2tx + \sqrt{(1 - 2tx)^2 - 4(1 + x^2)}}.$$

é a solução do nosso problema.

c.q.d.

2.2. Caso geral. Sistema de Charpit-Lagrange. Toda a solução de classe C^1 da equação (5) é tal que

$$(7) \quad \frac{dx}{\frac{\partial G}{\partial p}} = \frac{dy}{\frac{\partial G}{\partial q}} = \frac{dz}{p \frac{\partial G}{\partial p} + q \frac{\partial G}{\partial q}} = \frac{dp}{-(\frac{\partial G}{\partial x} + p \frac{\partial G}{\partial z})} = \frac{dq}{-(\frac{\partial G}{\partial y} + q \frac{\partial G}{\partial z})}$$

O sistema de equações diferenciais (7) é dito de *Charpit-Lagrange*.

Problema 2.3. *Será que as soluções de (5) e (7) coincidem?*

Resolução. A resposta é negativa, pois

$$\frac{dG}{ds} = \frac{\partial G}{\partial x} \frac{dx}{ds} + \frac{\partial G}{\partial y} \frac{dy}{ds} + \frac{\partial G}{\partial z} \frac{dz}{ds} + \frac{\partial G}{\partial p} \frac{dp}{ds} + \frac{\partial G}{\partial q} \frac{dq}{ds} = 0,$$

e portanto, $G(x, y, z, p, q) = c$ sobre qualquer solução de (7).

c.q.d.

No entanto, a resposta será afirmativa para problemas de valor inicial.

Problema 2.4. *Determinar a solução geral da equação $\left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2 = 1$.*

Resolução. Neste caso $G(x, y, z, p, q) = p^2 + q^2 - 1$ e o sistema de Charpit-Lagrange associado vem dado por

$$\frac{dx}{2p} = \frac{dy}{2q} = \frac{dz}{2(p^2 + q^2)} = \frac{dp}{0} = \frac{dq}{0}.$$

Assim, $p = c_1$ e $q = c_2$, i.e. $\frac{\partial z}{\partial x} = c_1$ e $\frac{\partial z}{\partial y} = c_2$. Daqui se conclui que $z(x, y) = c_1x + c_2y + c_3$ com $c_1^2 + c_2^2 = 1$.

c.q.d.

2.3. **Teorema de Kowalewsky-Cauchy.** Considere o seguinte problema de valor inicial

$$(8) \quad \frac{d u}{d t} = f(t, u), \quad u(0) = u_0,$$

onde f é uma função analítica numa vizinhança do ponto $(0, u_0)$. Então, existe uma solução definida e analítica num intervalo contendo o ponto $t = 0$.

Método (Kowalewsky-Cauchy para equações diferenciais).

$$u(0) = u_0 - \text{Condição inicial}$$

$$u'(0) = f(0, u_0) - \text{por (8)}$$

$$u''(0) = \frac{\partial f}{\partial t}(0, u_0) + \frac{\partial f}{\partial u}(0, u_0)u'(0) - \text{derivando em ordem a } t, \quad (8)$$

Procedendo desta forma obtemos

$$u(t) = \sum_{n=0}^{\infty} u^{(n)}(0) \frac{t^n}{n!},$$

que é uma série uniformemente convergente numa vizinhança da origem.

Considere-se agora o *problema de Cauchy*

$$(9) \quad \frac{\partial u}{\partial t} = G\left(t, x, u, \frac{\partial u}{\partial x}\right), \quad u(0, x) = \phi(x)$$

Método (Kowalewsky-Cauchy para equações com derivadas parciais).

$$u(0, x) = \phi(x)$$

$$\frac{\partial^n u}{\partial x^n}(0, x) = \phi^{(n)}(x)$$

$$\frac{\partial u}{\partial t}(0, x) = G(0, x, \phi(x), \phi'(x))$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(0, x) &= \frac{\partial G}{\partial t}(0, x, \phi(x), \phi'(x)) + \frac{\partial G}{\partial z}(0, x, \phi(x), \phi'(x)) \frac{\partial u}{\partial t}(0, x) \\ &\quad + \frac{\partial G}{\partial p}(0, x, \phi(x), \phi'(x)) \frac{\partial^2 u}{\partial t \partial x}(0, x) \end{aligned}$$

Nesta última expressão somente necessitamos calcular $\frac{\partial^2 u}{\partial t \partial x}(0, x)$. Para tal temos somente de derivar em ordem a x a equação (9).

Procedendo desta forma obtemos

$$u(t, x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\partial^n u}{\partial t^n}(0, x) \frac{t^n}{n!},$$

que é uma série uniformemente convergente numa vizinhança do ponto $(0, 0)$.

Problema 2.5. *Determine pelo método de Kowalewsky-Cauchy uma aproximação para a solução geral do seguinte problema*

$$\frac{\partial u}{\partial t} - u \frac{\partial u}{\partial x} = 0, \quad u(0, x) = 1 + x^2.$$

Resolução. A função $G(t, x, z, p) = zp$ é analítica pelo que podemos aplicar o método de Kowalewsky-Cauchy. Assim, procuremos a solução na forma

$$u(t, x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\partial^n u}{\partial t^n}(0, x) \frac{t^n}{n!}.$$

Agora, $u(0, x) = 1 + x^2$, $\frac{\partial u}{\partial x}(0, x) = 2x$, $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(0, x) = 2x$ e $\frac{\partial^n u}{\partial x^n}(0, x) = 0$, $n \in \mathbb{N}$. Com estes dados podemos começar a calcular

$$\frac{\partial u}{\partial t}(0, x) = 2x(1 + x^2), \quad \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(0, x) = \frac{\partial u}{\partial t}(0, x) \frac{\partial u}{\partial x}(0, x) + u(0, x) \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial t}(0, x).$$

Como $\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial t}(0, x) = \left(\frac{\partial u}{\partial x}(0, x)\right)^2 + u(0, x) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(0, x)$, temos que

$$\frac{\partial u}{\partial t}(0, x) = 20x^4 + 6x^2 + 2.$$

Assim,

$$u(t, x) = 1 + x^2 + 2x(1 + x^2)t + (20x^4 + 6x^2 + 2) \frac{t^2}{2!} + \dots$$

Por este processo dificilmente obteríamos a solução exacta do problema que pode ser consultada no problema 2.2. c. q. d.

3. EQUAÇÕES COM DERIVADAS PARCIAIS DE SEGUNDA ORDEM

Vamos estudar as *equações com derivadas parciais de segunda ordem*, i.e.

$$(10) \quad a \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2b \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + c \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + G \left(x, y, u, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y} \right) = 0,$$

onde a, b, c e G são funções de classe C^2 e não se anulam simultaneamente.

3.1. Classificação. Verifiquemos que as equações do tipo (10) tomam formas mais simples e pré-definidas consoante o sinal do *discriminante da equação com derivadas parciais*

$$\Delta = b^2 - ac.$$

A estas formas designaremos por *formas canónicas das equações com derivadas parciais de segunda ordem*.

Isto vai ser conseguido por uma mudança de variável

$$\xi = \xi(x, y), \quad \eta = \eta(x, y), \quad \text{com} \quad \left| \frac{\partial(\xi, \eta)}{\partial(x, y)} \right| = \begin{vmatrix} \frac{\partial \xi}{\partial x} & \frac{\partial \xi}{\partial y} \\ \frac{\partial \eta}{\partial x} & \frac{\partial \eta}{\partial y} \end{vmatrix}.$$

Assim,

$$Du = \begin{bmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial u}{\partial \xi} & \frac{\partial u}{\partial \eta} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{\partial \xi}{\partial x} & \frac{\partial \xi}{\partial y} \\ \frac{\partial \eta}{\partial x} & \frac{\partial \eta}{\partial y} \end{bmatrix}$$

e também

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \right)^2 + \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} \left(\frac{\partial \eta}{\partial x} \right)^2 + \frac{\partial u}{\partial \xi} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} + \frac{\partial u}{\partial \eta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial \xi} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} + \frac{\partial u}{\partial \eta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial y} \right)^2 + \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} \right)^2 + \frac{\partial u}{\partial \xi} \frac{\partial^2 \xi}{\partial y^2} + \frac{\partial u}{\partial \eta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial y^2}.$$

Reescrevamos a equação (10) nas novas variáveis

$$(11) \quad a_1 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + 2b_1 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} + c_1 \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} + G_1 \left(\xi, \eta, u, \frac{\partial u}{\partial \xi}, \frac{\partial u}{\partial \eta} \right) = 0,$$

onde

$$(12) \quad a_1 = a \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \right)^2 + 2b \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} + c \left(\frac{\partial \xi}{\partial y} \right)^2$$

$$(13) \quad b_1 = a \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + b \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + c \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y}$$

$$(14) \quad c_1 = a \left(\frac{\partial \eta}{\partial x} \right)^2 + 2b \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + c \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} \right)^2.$$

Assim, o discriminante da equação (11) vem dado por

$$\Delta_1 = b_1^2 - a_1 c_1 = \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} - \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right)^2 \Delta.$$

Acabámos de ver, que o sinal do discriminante, correspondente a uma equação com derivadas parciais de segunda ordem, não vem alterado por uma mudança de variável do tipo considerado.

Definição 3.1 (Classificação). Considere a equação com derivadas parciais de segunda ordem (10). Se $\Delta > 0$ (respectivamente, $\Delta = 0$ ou $\Delta < 0$), $(x, y) \in D$ então dizemos que estamos em presença de uma *equação com derivadas parciais de segunda ordem hiperbólica em D* (respectivamente, *parabólica em D* ou *elíptica em D*).

Exemplo 3.1.

(a) $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$ – equação das ondas
 $\Delta = 0 - 1(-1) > 0$, i.e. é hiperbólica em \mathbb{R}^2 .

(b) $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{\partial u}{\partial y} = 0$ – equação do calor
 $\Delta = 0 - 1 \cdot 0 = 0$, i.e. é parabólica em \mathbb{R}^2 .

(c) $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$ – equação de Laplace
 $\Delta = 0 - 1(1) < 0$, i.e. é elíptica em \mathbb{R}^2 .

(d) $y \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$ – equação de Tricomi
 $\Delta = -y$, i.e. é elíptica no semiplano $y > 0$ e hiperbólica no semiplano $y < 0$.

3.2. Redução à forma canónica. Do estudo apresentado na secção anterior vemos que tomando uma mudança de variável $\xi = \xi(x, y)$, $\eta = \eta(x, y)$ soluções funcionalmente independentes da equação diferencial

$$(15) \quad ady^2 - 2bdxdy + cdx^2 = 0,$$

podemos simplificar o problema em análise.

Teorema 3.1. *Considere uma equação diferencial com derivadas parciais de segunda ordem. Se for hiperbólica (respectivamente, parabólica ou elíptica) num domínio D , então existe uma mudança de variável, constituída por soluções funcionalmente independentes de (15) que a leva à forma canónica*

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} + G_1 \left(\xi, \eta, u, \frac{\partial u}{\partial \xi}, \frac{\partial u}{\partial \eta} \right) = 0$$

(respectivamente,

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + G_1 \left(\xi, \eta, u, \frac{\partial u}{\partial \xi}, \frac{\partial u}{\partial \eta} \right) &= 0 \\ \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} + G_1 \left(\xi, \eta, u, \frac{\partial u}{\partial \xi}, \frac{\partial u}{\partial \eta} \right) &= 0. \end{aligned}$$

Problema 3.1. *Classifique e reduza à forma canónica as equações com derivadas parciais:*

- (a) $x^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - y^2 \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0.$
- (b) $\sin^2 x \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - 2y \sin x \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + y^2 \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0.$
- (c) $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - 2 \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0.$

(a). Neste caso estamos em presença de uma equação hiperbólica, pois $\Delta = x^2 y^2$. A mudança de variável está determinada pelas soluções da equação diferencial

$$x^2 dy^2 - y^2 dx^2 = 0, \quad \text{i.e.} \quad yx = c_1, \quad y/x = c_2.$$

Assim $\xi(x, y) = xy$ e $\eta(x, y) = y/x$. Agora tendo em atenção as equações (12), (13) e (14), obtemos

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} - \frac{1}{2\xi} \frac{\partial u}{\partial \eta} = 0,$$

como forma canónica da equação com derivadas parciais dada.

c. q. d.

(b). Neste caso estamos em presença de uma equação parabólica, pois $\Delta = 0$. A mudança de variável está determinada pelas soluções da equação diferencial

$$\sin^2 x dy^2 + 2y \sin x dx dy + y^2 dx^2 = 0, \quad \text{i.e.} \quad y \tan(x/2) = c_1, \quad y = c_2.$$

Assim $\xi(x, y) = y \tan(x/2)$ e $\eta(x, y) = y$. Agora tendo em atenção as equações (12), (13) e (14), obtemos

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} - \frac{2\xi\eta}{\xi^2 + \eta^2} \frac{\partial u}{\partial \xi} = 0,$$

como forma canónica da equação com derivadas parciais dada.

c. q. d.

(c). Neste caso estamos em presença de uma equação elíptica, pois $\Delta = -1$. A mudança de variável está determinada pelas soluções da equação diferencial

$$dy^2 + 2dxdy + 2dx^2 = 0, \text{ i.e. } y + x + ix = c_1, y + x - ix = c_2.$$

Somando algebricamente as duas equações obtemos $y + x = c_3$, com $c_3 \in \mathbb{C}$. Por outro lado somando algebricamente as equações dadas depois de multiplicadas por i a primeira e por $-i$ a segunda obtemos $x = c_4$, com $c_4 \in \mathbb{C}$. Assim $\xi(x, y) = x + y$ e $\eta(x, y) = x$. Agora tendo em atenção as equações (12), (13) e (14), obtemos

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} = 0,$$

como forma canónica da equação com derivadas parciais dada.

c. q. d.

3.3. Princípio da sobreposição. Seja P um operador linear com derivadas parciais sobre o espaço das funções de classe C^m do tipo

$$(16) \quad P(x, D) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha(x) D^\alpha, \quad \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n), \quad |\alpha| = \sum_{k=1}^n \alpha_k, \quad \text{i.e.}$$

$$P(c_1 u_1 + c_2 u_2) = c_1 P(u_1) + c_2 P(u_2), \quad c_1, c_2 \in \mathbb{C} \text{ e } u_1, u_2 \in C^m.$$

Teorema (Princípio da Sobreposição). *Seja P um operador linear com derivadas parciais do tipo (16).*

(1) *Sejam $\{u_k\}$ uma sucessão de funções que verificam $P u_k = 0$ e $(c_k) \subset \mathbb{C}$. Se $\sum c_k u_k$ é uniformemente convergente, então a função $u = \sum c_k u_k$ é ainda uma solução da equação com derivadas parciais $P \equiv 0$, i.e. $P u = 0$.*

(2) *Seja $u(x, \lambda)$ uma família a um parâmetro λ solução de $P \equiv 0$. Considere-se o integral paramétrico uniformemente convergente $\int g(\lambda) u(x, \lambda) d\lambda$. Então a função $u(x) = \int g(\lambda) u(x, \lambda) d\lambda$ é ainda uma solução de $P \equiv 0$ se*

$$P u = P \left(\int g(\lambda) u(x, \lambda) d\lambda \right) = \int g(\lambda) P u d\lambda.$$

(3) *Nas condições do segundo princípio suponhamos que $v(x, \lambda, h) = (u(x, \lambda + h) - u(x, \lambda))/h$, $h \neq 0$ e $\lim_{h \rightarrow 0} v(x, \lambda, h) = \frac{\partial u}{\partial \lambda}$. Então a função $v_1 = \frac{\partial u}{\partial \lambda}$ é ainda uma solução de $P \equiv 0$ se $P v_1 = P \left(\frac{\partial u}{\partial \lambda} \right) = \frac{\partial}{\partial \lambda} P(u(x, \lambda))$.*

Observação . Este princípio está na base da aplicação do cálculo operacional para a resolução de equações com derivadas parciais lineares.

3.4. Cálculo operacional. Vamos aplicar transformadas de Laplace para a resolução de equações com derivadas parciais do tipo

$$(17) \quad A \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + B \frac{\partial u}{\partial x} + Cu + A_1 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + B_1 \frac{\partial u}{\partial t} = 0,$$

onde A, A_1, B, B_1, C são funções contínuas de x definidas no intervalo $[0, l]$. O nosso objectivo vai ser o de determinar uma solução da equação (17) que verifique as seguintes *condições iniciais*

$$u(x, 0) = \phi(x), \quad \frac{\partial u}{\partial t}(x, 0) = \psi(x), \quad x \in [0, l], \quad t \geq 0,$$

e *condições de fronteira*

$$u(0, t) = f(t), \quad \alpha \frac{\partial u}{\partial x}(0, l) + \beta \frac{\partial u}{\partial t}(l, t) = \gamma u(l, t),$$

onde α, β, γ são constantes.

Observação . A segunda condição de fronteira é desnecessária no caso em que $l \rightarrow \infty$.

Das propriedades das transformadas de Laplace sabemos que

$$\begin{aligned} \mathfrak{L}u(x, s) = \bar{u}(s) &= \int_0^\infty \exp(-st)u(x, t) \, dt \\ \frac{d\bar{u}}{dx} &= \int_0^\infty \exp(-st) \frac{\partial u}{\partial x} \, dt \\ \frac{d^2\bar{u}}{dx^2} &= \int_0^\infty \exp(-st) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \, dt. \end{aligned}$$

Além disso,

$$\begin{aligned} \mathfrak{L} \frac{\partial u}{\partial t} &= s\bar{u} - u(x, 0) \\ \mathfrak{L} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} &= s^2\bar{u} - s\phi(x) - \psi(x). \end{aligned}$$

Assim, a equação (17) toma a forma

$$(18) \quad A \frac{d^2 \bar{u}}{dx^2} + B \frac{d\bar{u}}{dx} + M\bar{u} + N = 0,$$

onde $M = C - A_1 s^2 + B_1 s$, $N = -A_1 s\phi - A_1 \psi - B_1 \phi$, que é uma equação diferencial linear de segunda ordem. A solução geral de (17) vem dada como a transformada inversa da solução de (18).

Problema 3.2. *Resolva a seguinte equação com derivadas parciais*

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{a^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0, \quad u(x, 0) = A \sin(\pi x/l), \quad \frac{\partial u}{\partial t}(x, 0) = 0, \quad u(0, t) = u(l, t) = 0.$$

Resolução. Aplicando transformadas de Laplace obtemos

$$(19) \quad \frac{d^2 \bar{u}}{dx^2} - \frac{s^2}{a^2} \bar{u} = -\frac{sA}{a^2} \sin(\pi x/l), \quad \bar{u}(0, s) = \bar{u}(l, s) = 0.$$

A solução geral da equação homogénea associada vem dada por

$$\bar{u}_h(x, s) = C_1 \exp(s/ax) + C_2 \exp(-s/ax), \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}.$$

Pode também ver-se que uma solução particular da equação (19) é

$$\bar{u}_p(x, s) = \frac{sA}{s^2 + a^2\pi^2/l^2} \sin(\pi x/l).$$

Assim a solução geral de (18) vem dada por $\bar{u} = \bar{u}_h + \bar{u}_p$, i.e.

$$\bar{u}(x, s) = C_1 \exp(s/ax) + C_2 \exp(-s/ax) + \frac{sA}{s^2 + a^2\pi^2/l^2} \sin(\pi x/l),$$

e tendo em atenção as condições de fronteira

$$\bar{u}(x, s) = \frac{sA}{s^2 + a^2\pi^2/l^2} \sin(\pi x/l).$$

Aplicando agora transformada inversa de Laplace obtemos

$$u(x, t) = A \cos(\pi at/l) \sin(\pi x/l),$$

para solução do problema inicial.

c. q. d.

ÍNDICE REMISSIVO

- \mathbb{R}^n -metria, 1
- área
 - retângulo, 2
- baricentro, 19
- bola aberta, 2

- centro de massa, 19
- conjunto
 - aberto, 2
 - compacto, 5
- curva
 - contínua, 4
 - de nível, 3
 - em \mathbb{R}^2 , 11
 - simples, 14
- derivada
 - parcial, 5
 - representação geométrica, 5
- diferenciabilidade
 - condição necessária, 7
 - condição suficiente, 8
 - função composta, 9
- diferencial
 - função vectorial, 8
 - função real, 7
- diferenciável
 - função real, 7
 - função vectorial, 8
- distância, 1

- espaço
 - afim, 1
 - euclidiano, 1
 - vectorial, 1
- extremos
 - condição necessária, 17
 - condição suficiente, 18

- forma quadrática, 18
 - definida negativa, 18
 - definida positiva, 18
 - semi-definida negativa, 18
 - semi-definida positiva, 18
- funções
 - analíticas, 10
 - bijetivas, 13
 - contínuas, 4
 - de Lagrange, 20
 - definidas implicitamente, 11
 - funcionalmente dependentes, 13
 - funcionalmente independentes, 13
 - uniformemente contínuas, 4
 - vectoriais, 3

- geometria, 1

- lagrangiano, 20
- limite
 - directional, 4
 - função real, 3
 - função vectorial, 3

- matriz
 - característica, 14
 - definida negativa, 18, 19
 - definida positiva, 18, 19
 - forma quadrática, 18
 - menores, 14
 - menores principais, 19
 - semi-definida negativa, 18, 19
 - semi-definida positiva, 18, 19
- momento
 - de inércia, 19
- Multiplicadores de Lagrange
 - condição suficiente, 20
 - método, 20

- ponto
 - crítico, 17
 - de mínimo, 17
 - de máximo, 17
 - extremante, 17
 - múltiplo, 14

- superfície diferenciável, 15
 - equação cartesiana, 15
 - vector normal, 15

- Taylor
 - polinómio, 11
 - série, 11
- teorema
 - da função implícita
 - diferenciabilidade, 12
 - existência, 12
 - da sandwich, 3
 - de Cauchy, 3
 - de Sylvester, 19
 - de Weierstrass, 5
 - função implícita, 12
 - função inversa, 13
 - funcionalmente dependentes
 - condição necessária, 14
 - condição suficiente, 14
 - incrementos finitos, 6
 - limite por curvas, 4