

EXAME 435 5/09/2003 VERSÃO 1

1.ª PARTE

1- (C) \rightarrow 2 soluções

2- $A = D_f = \{x \in \mathbb{R} : 1 - x^2 > 0\} =]-1, 1[$

(B)



3- O gráfico da função g pode ser obtido pela translação associada ao vector $(-1, 0)$ do gráfico da função f . Ao efectuar essa translação de uma unidade para o lado esquerdo, a ordenada na origem da assíntota (obliqua) será superior a 4. Logo, a opção correcta é a (A) $\rightarrow y = 2x + 6$.

4- $A_{\square} = \frac{30 + 10}{2} \times 10 = 200 \text{ u.a.}$

seja $h = \overline{AP}$ então $A_{[APD]} = \frac{30h}{2}$

$h = 30 \operatorname{tg} x$ logo,

$$100 = \frac{30 \times 30 \operatorname{tg} x}{2} \Leftrightarrow 100 = \frac{30^2 \operatorname{tg} x}{2} \rightarrow (B)$$

5- A linha em causa é a $35^{\text{ª}}$.

A $35^{\text{ª}}$ linha tem 36 elementos e os elementos equidistantes dos extremos são iguais 2 a 2. Assim, temos 18 pares formados por elementos iguais. Então, a probabilidade de escolher dois elementos iguais é dada por

$$\frac{18}{36 \text{C}_2} \rightarrow (D)$$

6- $P(\text{"comer zero bombons sem licor"}) = P(\text{"comer o bombom com licor logo no início"}) = \frac{1}{5} = 0,2 = P(x=0)$

$P(\text{"comer 1 bombom sem licor"}) = P(\text{"comer o bombom com licor em 2.º lugar"}) = \frac{4}{5} \times \frac{1}{4} = 0,2 = P(x=1)$

\vdots

A opção correcta é a (A)

7- $w = a + bi$, com $a > 1$ e $b > 0$

$$1 - w = 1 - (a + bi) = \underbrace{1 - a}_{< 0} - bi$$

$(1 - w) \in 3^\circ$ Quadrante, então, $1 - w$ pode ser igual a $z_3 \rightarrow \textcircled{C}$

2.ª PARTE

1.1) $\operatorname{tg} \theta = \sqrt{3}$ e $\theta \in 1^\circ \text{Q}$, logo $\theta = \frac{\pi}{3}$

$$\rho = \sqrt{1+3} = 2$$

$$1 + \sqrt{3}i = 2 \operatorname{cis} \frac{\pi}{3}$$

$$\sqrt[4]{2 \operatorname{cis} \frac{\pi}{3}} = \sqrt[4]{2} \operatorname{cis} \frac{\frac{\pi}{3} + 2k\pi}{4}, \quad k \in \{0, \dots, 3\} =$$

$$= \sqrt[4]{2} \operatorname{cis} \left(\frac{\pi}{4} + \frac{k\pi}{2} \right), \quad k \in \{0, 1, 2, 3\}$$

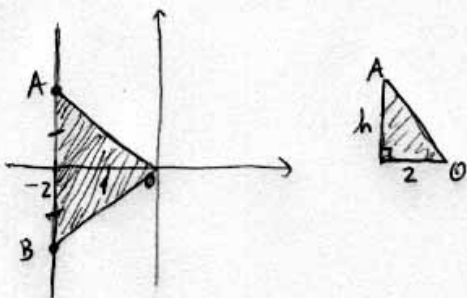
Para: $k=0$, $z_0 = \sqrt[4]{2} \operatorname{cis} \left(\frac{\pi}{4} \right)$

$k=1$, $z_1 = \sqrt[4]{2} \operatorname{cis} \left(\frac{3\pi}{4} \right)$

$k=2$, $z_2 = \sqrt[4]{2} \operatorname{cis} \left(\frac{5\pi}{4} \right)$

$k=3$, $z_3 = \sqrt[4]{2} \operatorname{cis} \left(\frac{7\pi}{4} \right)$

1.2



$$\frac{b \times h}{2} = 4 \Leftrightarrow \frac{2h}{2} = 4 \Leftrightarrow h = 4 \text{ então,}$$

$$\boxed{z = -2 + 4i}$$

2.1 $t = 2003 - 1864 + 1 = 140$ anos.

$$P(140) = 3,5 + \frac{6,8}{1 + 1,38e^{-0,036 \times 140}} = 9,8 \text{ milhões de habitantes.}$$

$$\underline{2.2} \quad P(t) = 3,7 \Leftrightarrow 3,5 + \frac{6,8}{1 + 12,8 e^{-0,036t}} = 3,7 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow 6,8 = 0,2 + 2,56 e^{-0,036t} \Leftrightarrow e^{-0,036t} = 2,578 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \ln(2,578) = -0,036t \Leftrightarrow t = -\frac{\ln(2,578)}{0,036} \Leftrightarrow t = -26,306$$

$t = 0 \rightarrow$ início de 1864

$t = -1 \rightarrow$ " " 1863

$t = -2 \rightarrow$ " " 1862

$t = -26 \rightarrow$ " " 1838

$t = -26,306 \rightarrow$ **Ano 1837**

$t = -27, \rightarrow$ início de 1837

A população foi de 3,7 milhões de habitantes no ano 1837

$$\underline{3.1} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x + \sin x}{x} = 2$$




$$\underline{3.2} \quad f'(x) = 1 + \cos x$$

$$f''(x) = -\sin x$$

$$f''(x) = 0 \Leftrightarrow \sin x = 0 \Leftrightarrow x = k\pi, k \in \mathbb{Z}$$

para: $k = 0; x_0 = 0$

$k = 1; x_1 = \pi$

	$-\frac{\pi}{2}$		0		π		$\frac{3\pi}{2}$
$f''(x)$	+	+	0	-	0	+	+
$f(x)$			PI		PI		

$[-\frac{\pi}{2}, 0[\cup]\pi, \frac{3\pi}{2}] \rightarrow$ concavidade voltada para cima

$]0, \pi[\rightarrow$ concavidade voltada para baixo.

$$f(0) = 0$$

$$f(\pi) = \pi$$

Pontos de inflexão: $(0, 0)$ e (π, π)

3.3

$$x + \sin x = x + \cos x \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \sin x = \cos x \Leftrightarrow \sin x = \sin\left(\frac{\pi}{2} - x\right) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow x = \frac{\pi}{2} - x + 2k\pi \vee x = \pi - \frac{\pi}{2} + x + 2k\pi \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow x = \frac{\pi}{4} + k\pi, k \in \mathbb{Z}$$

Para: $k = -1$; $x = \frac{\pi}{4} - \pi = -\frac{3\pi}{4} \notin \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}\right]$

$k = 0$; $x = \frac{\pi}{4}$

$k = 1$; $x = \frac{\pi}{4} + \pi = \frac{5\pi}{4}$

$$S = \left\{ \frac{\pi}{4}, \frac{5\pi}{4} \right\}$$

4.1

— — A R — — — — — — — — — — R A — — — — —

$$2 \times P_4 = 2 \times 4! = 48$$

4.2

R — — — — —

→ A dama não pode estar nestas posições mas pode ocupar qualquer uma das outras 4 posições.

$$4 \times P_4$$

→ se o Rei estiver no final temos outros $4 \times P_4$ casos.

→ — — — — — R — — — — —

A dama não pode estar nestas posições mas pode ocupar qualquer uma das 3 restantes então temos:

$$3 \times P_4$$

o mesmo se passa para ~~qualquer uma~~ se o rei ocupar uma das 3 posições seguintes. Então, o total de casos nas condições pedidas é:

$$2(4 \times P_4) + 4(3 \times P_4) = 20 \times P_4 = 480$$

$$\begin{aligned} \textcircled{5} \quad P(A \cup B) &= P(A) + P(B) - P(A \cap B) \\ 0,8 &= P(A) + P(B) - 0,1 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow P(A) + P(B) &= 0,9 \end{aligned} \quad \left\{ \begin{array}{l} P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \\ 0,25 = \frac{0,1}{P(B)} \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow P(B) = 0,4 \end{array} \right.$$

$$\begin{aligned} P(A) + 0,4 &= 0,9 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow P(A) &= 0,5 \end{aligned}$$

$$P(\bar{A}) = 1 - P(A) = 0,5$$

Como $P(A) = P(\bar{A})$, A e \bar{A} são equiproveráveis.

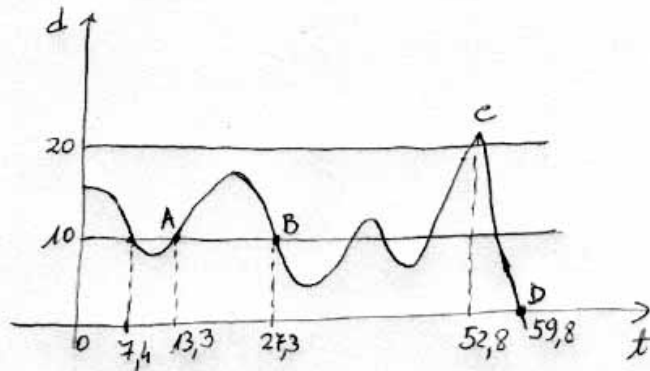
⑥ Começamos por representar graficamente as funções

$$y = 9,5 + 7 \sin\left(\frac{t^2}{200}\right) + 5 \cos\left(\frac{t}{4}\right);$$

$$y = 10 ;$$

$$y = 20 ;$$

$$y = 0$$



A Rita deve ser apurada porque:

- O papagaio não esteve mais de um minuto no ar visto que passados 59,8 segundos tocou o solo (D)
- O papagaio, entre os instantes 13,3 s e 27,3 s esteve mais de 12 segundos seguidos acima dos 10 metros de altura.
- O papagaio ultrapassou os 20 metros de altura porque o ponto C tem coordenadas (52,8; 20,4).