

Tabelas

Problema:

Dado um vector \vec{x} , dado por uma sequência de elementos do tipo inteiro, normalize-o, isto é calcule $\vec{x}'_i = x_i / \|\vec{x}\|$.

⚠ Como calcular as várias componentes do vector \vec{x}' se é necessário em primeiro calcular a norma de \vec{x} , $\|\vec{x}\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2}$?

⚠ Não é possível utilizar a estratégia de: ler, calcular, e escrever componente a componente!

⚠ É necessário ler todos as componentes para poder calcular a norma e de seguida dividir cada uma das componentes pela norma, isto é, é necessário ter algo aonde guardar todas as n componentes do vector!

Problema:

Dados duas matrizes calcular o seu produto.

Especificação:

→ A, B

← $C = A \times B$, se possível

¿ Como ?

Com $A(l, m)$ e $B(m, n)$ então $C(l, n)$ é tal que:

$$c_{i,j} = \sum_{k=1}^m a_{i,k} b_{k,j}, \quad i = 1, \dots, l, \quad j = 1, \dots, n$$

¿ É necessário possuir uma estrutura de dados que nos permita:

guardar um conjunto de valores !

aceder a cada uma das suas componentes individualmente !

Tabelas (“Arrays”)

- A possibilidade de denotar um grupo de elementos, todos do mesmo tipo, com um só identificador.
- A possibilidade de aceder a cada uma das suas componentes individualizáveis através de um índice.

$$a = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 7 & 8 & -2 \\ 5 & 4 & 3 \end{bmatrix}$$

1 identificador \mapsto 9 posições de memória

$$a_{1,3} = 4$$

O identificador de tabela com os índices que permitem identificar uma posição de memória individual.

Declaração (estática)

$\langle \text{tipo_de_base} \rangle$, DIMENSION ($\langle \text{lista_de_índices} \rangle$) ::
 $\langle \text{lista_de_identificadores} \rangle$

- $\langle \text{tipo_de_base} \rangle \longrightarrow$ qualquer tipo FORTRAN
- $\langle \text{lista_de_índices} \rangle =$
 $[\langle \text{inf} \rangle :] \langle \text{sup} \rangle, \langle \text{lista_de_índices} \rangle$
 ou
 $\langle \text{lista_vazia} \rangle$
 com
 - $\langle \text{inf} \rangle$ - limite inferior (inteiro)
 - $\langle \text{sup} \rangle$ - limite superior (inteiro)

Outro exemplo

Integer, Dimension(5:8) :: v

Temos:

- Elementos do tipo Integer.
- lista de índices com um só elemento, isto é, estamos a declarar um vector de inteiros.
- 5:8, $\text{inf} = 5$, $\text{sup} = 8$, $8-5+1=4$, vector de inteiros com, no máximo 4 elementos.
- os índices do vector vão de 5 a 8 (v_5, \dots, v_8).

Por omissão os índices das tabelas em Fortran começam em 1 e vão até ao valor máximo especificado.

Representação

`Integer, Dimension(5:8) :: v`

- $v \longrightarrow$ variável tabela (o objecto que contém os quatro elementos).
- $v(6) \longrightarrow$ o segundo elemento da tabela (do tipo `Integer`).

No caso geral tem-se

$\langle \text{identificador_de_tabela} \rangle (\langle \text{índice} \rangle)$

com o índice a ser um inteiro n tal que:

$\langle \text{inf} \rangle \leq n \leq \langle \text{sup} \rangle$

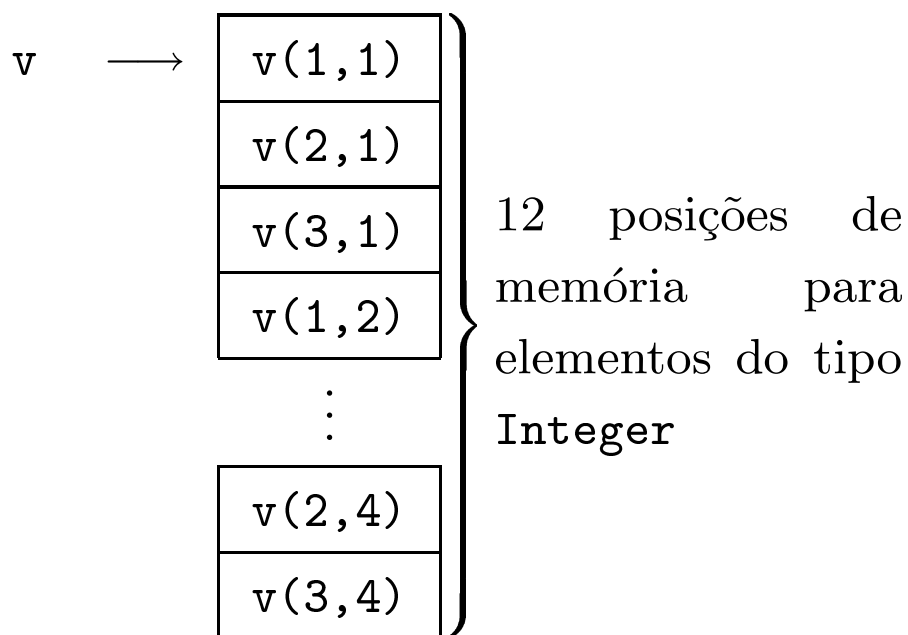
- $(/ 15,5,-8,9 /)$ \longrightarrow um valor constante do tipo declarado acima. Os símbolos $(/$, e $/)$, são os símbolos reservados pelo FORTRAN para construir elementos do tipo tabela.

As Tabelas e a Memória

Uma declaração do tipo

```
Integer, Dimension(3:4) :: m
```

representa uma reserva de 12 (3×4) posições de memória para elementos do tipo `Integer`.



- Após a declaração os valores dos vários elementos da tabela são indefinidos.
- A especificação dos índices estabelece limites que não podem ser ultrapassados, por exemplo `m(1,5)`, não é válido.
- A reserva de memória estabelece um espaço de utilização máximo, não diz nada sobre mínimos.
- A reserva de memória é estática, isto é, não pode ser redefinida de forma a se ajustar a diferentes utilizações do programa.

Vejamos um exemplo simples.

Problema:

Dado um vector x , calcular a sua norma.

Especificação:

→ x

← $\|x\|$

- ¿ Qual é a dimensão de x ?
 - ¿ No caso de um programa em FORTRAN é necessário saber qual é a dimensão (máxima) de uma tabela !
 - ¿ Qual deve ser então a dimensão de x ?
 - ¿ Um valor suficientemente grande para considerar todas (ou quase todas) as utilizações previsíveis do programa !
 - ¿ Um valor não demasiado grande para não levantar problemas (por falta de memória) de execução !
 - ¿ Então ?!
 - ¿ 1000 posições !
 - Em termos de memória de um computador não é muito significativo (mil inteiros).
 - Em termos de utilização já é um valor razoável.
- O valor final está sempre dependente das utilizações previsíveis do programa.

Reformulação da especificação

Especificação:

→ x , vector com, no máximo, 1000 elementos.

← $\|x\|$

Tipo de Dados

vector de inteiros, e valor real (norma).

```

alg
  ler(nelementos)  ! número de elementos
  ler(x)           ! (1)
  norma ← 0
  para i ← 1 até nelementos
    norma ← norma +  $x_i^2$ 
  fimpara
  norma ←  $\sqrt{\text{norma}}$ 
  escreve(norma)
fimalg

```

Não é possível ler o valor de uma tabela como um todo, é necessário ler elemento a elemento.

```

alg  ! (1)
  para i ← 1 até nelementos
    ler( $x_i$ )
  fimpara
fimalg

```

O programa

```
Program norma_vector
```

```
Implicit None
```

```
Integer, Dimension(1000) :: x
```

```
Integer :: i,nelementos
```

```
Real :: norma
```

```
Write (*,*) "Numero de elementos"
```

```
Read (*,*) nelementos
```

```
Write (*,*) "Os elementos do vector"
```

```
Do i=1,nelementos
```

```
  Read (*,*) x(i)
```

```
End Do
```

```
norma = 0
```

```
Do i=1,nelementos
```

```
  norma = norma + x(i)**2
```

```
End Do
```

```
norma = Sqrt(norma)
```

```
Write (*,*) norma
```

```
End Program norma_vector
```

O Fortran permite “compactar” a leitura e a escrita de tabelas através da utilização dos *ciclos DO implícitos*.

Leitura

Em FORTRAN a instrução

```
Read (*,*) ...
```

tem como efeito a leitura dos valores que se encontram numa dada linha, mudando de seguida de linha. Isto tem como consequência que para uma instrução como:

```
Do i=1,nelementos
  Read (*,*) x(i)
End Do
```

Os valores do vectores têm de ser apresentados um por linha

```
1
4
...
```

Utilizando um DO implícito:

```
Read (*,*) (x(i),i=1,nelementos)
```

podemos apresentar os valores todos na mesma linha.

```
1 4 ...
```

Escrita

Em FORTRAN a instrução:

```
Write (*,*) ...
```

tem como efeito a escrita dos valores todos na mesma linha, mudando de seguida de linha.

Isto tem como consequência que na escrita de matrizes utilizando DOs explícitos:

```
Do i=1,m           a(1,1)
  Do j=1,n         a(1,2)
    Write (*,*) a(i,j)  → ...
  End Do          a(1,n)
End Do           a(2,1)
                ...
```

temos a escrita de um elemento por linha.

Utilizando um Do implícito podemos obter a forma habitual de escrita de matrizes:

```
Do i=1,m           a(1,1) ... a(1,n)
  Write (*,*) (a(i,j),j=1,n) → a(2,1) ... a(2,n)
End Do           ...
```

D0s implícitos.

Os D0s implícitos têm a mesma operacionalidade que os D0s explícitos, no entanto só podem ser usados em instruções de leitura e/ou de escrita e a sua sintaxe é mais próxima da sintaxe de uma expressão do que da sintaxe de uma instrução.

(*<expressão>*, *<variável>*, *<v.inicial>*,
<v.final>, *<incremento>*)

O especificar do incremento (a exemplo do que acontece nos D0s explícitos) é opcional.

Tal como para os D0s explícitos é possível combinar vários níveis de D0s implícitos.

Por exemplo:

```
write (*,*) ((a(i,j),i=1,m),j=1,n)
```

tem como efeito a escrita dos elementos da matriz todos na mesma linha.

```
a(1,1) ... a(1,n) a(2,1) ...
```

Outros exemplos:

- Produto escalar,

$$mx = (mx_1, mx_2, \dots, mx_n)$$

- Traço de a , $\text{tra} = \sum_{i=1}^n a_{i,i}$

- Soma de matrizes,

$$S(m, n) = A(m, n) + B(m, n)$$

$$s_{i,j} = a_{i,j} + b_{i,j}$$

com $i = 1, \dots, m$, $j = 1, \dots, n$

- Produto de matrizes,

$$P(l, n) = A(l, m) + B(m, n)$$

$$p_{i,j} = \sum_{k=1}^m a_{i,k} \times b_{k,j}$$

com $i = 1, \dots, l$, $j = 1, \dots, n$

Declaração Dinâmica

A declaração “normal” (estática) das tabelas tem o defeito de não se adaptar às necessidades de cada utilização:

- dimensão máxima não ultrapassável mesmo que haja recursos disponíveis.
- espaço de memória desperdiçado em muitas das utilizações.

Seria preferível uma declaração dinâmica em que o espaço afectado pela declaração não fosse fixo adaptando-se às necessidades:

- dimensão máxima só dependente dos recursos disponíveis.
- espaço de memória ajustado às necessidades.

O atributo `Allocatable` (alocável).

só se especifica a di-
mensão, vector ou matriz
ou ...

`Real, Allocatable, Dimension(:, :) :: t`



declaração dinâmica

Uso

Depois da declaração e antes de se poder usar é necessário atribuir um espaço de memória à tabela. Por exemplo:

...

```
Read (*,*) nlinhas,ncolunas
```

```
Allocate(t(nlinhas,ncolunas),stat=estado)
```

A cláusula (opcional) `stat=estado` (com `estado` uma variável do tipo inteiro) tem o seguinte significado:

- se a instrução for executada com sucesso (existem recursos de memória suficientes) então `estado=0`
- senão `estado` $\neq 0$. Os diferentes valores e o seu significado estão dependentes do compilador usado.
- Se se omitir a cláusula `stat` e houver problemas o programa interrompe a sua execução.

Verificar o estado da tabela

Para verificar se uma dada tabela já tem espaço atribuído existe a função (predicado)

`Allocated(<nome>)`. Por exemplo:

```
if (.Not.(Allocated(t))) then
  Read (*,*) nlinhas,ncolunas
  Allocate(t(nlinhas,ncolunas),stat=estado)
End if
```

Libertação do Espaço

Depois da utilização é possível libertar o espaço ocupado pela tabela, isso é muito importante quando se utilizam sub-programas, essa libertação de espaço é feito recorrendo à instrução `Deallocate`.

```
Deallocate(t,stat=estado)
```

Não é necessário usar esta instrução quando se quer usar uma dada tabela até ao fim de um dado programa. O terminar da execução liberta todo o espaço ocupado pelo programa, inclusive o espaço ocupado pelas tabelas declaradas dinamicamente.