

FORMULÁRIO (2003/04)

Fórmula da propagação do erro

$$|\Delta \bar{f}| \leq \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial f}{\partial x_i} \right| |\Delta \bar{x}_i|.$$

Método do Ponto Fixo ($f(x) = 0$)

$$x_{n+1} = g(x_n), \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

Método de Newton-Raphson ($f(x) = 0$)

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

Fórmula do erro para o método de Newton-Raphson ($f(x) = 0$)

$$e_{n+1} = -\frac{f''(\theta_n)}{2f'(\xi_n)}(e_n)^2, \quad \theta_n, \xi_n \in [a, b], \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

Método de Newton-Raphson para sistemas ($\mathbf{F}(\mathbf{X}) = 0$)

$$\mathbf{X}^{(k+1)} = \mathbf{X}^{(k)} - J_{\mathbf{F}}^{-1}(\mathbf{X}^{(k)})\mathbf{F}(\mathbf{X}^{(k)}), \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

Método de Jacobi ($Ax = b$)

$$\begin{aligned} A &= D - E - F \\ x^{(k+1)} &= D^{-1}(E + F)x^{(k)} + D^{-1}b, \quad k = 0, 1, 2, \dots \end{aligned}$$

Método de Gauss-Seidel ($Ax = b$)

$$\begin{aligned} A &= D - E - F \\ x^{(k+1)} &= (D - E)^{-1}Fx^{(k)} + (D - E)^{-1}b, \quad k = 0, 1, 2, \dots \end{aligned}$$

Fórmula interpoladora de Lagrange

$$f(x) \approx P_n(x) = \sum_{i=0}^n f(x_i)\ell_i(x), \quad \text{onde } \ell_i(x) = \prod_{j \neq i} \frac{x - x_j}{x_i - x_j}$$

Fórmula interpoladora de Newton das diferenças divididas

$$f(x) \approx P_n(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + \dots + f[x_0, \dots, x_n](x - x_0) \cdots (x - x_{n-1}).$$

Fórmula do erro para a interpolação polinomial

$$E_n(x) = f(x) - P_n(x) = \prod_{i=0}^n (x - x_i) \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!}.$$

Regra dos Trapézios

$$I_T(f) = \frac{h}{2}[f(x_0) + 2f(x_1) + \cdots + 2f(x_{n-1}) + f(x_n)].$$

Fórmula do erro para a regra dos Trapézios

$$E_T(f) = -\frac{h^2}{12}(b-a)f''(\xi), \quad \xi \in (a, b).$$

Regra de Simpson

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{3}[f(x_0) + 4f(x_1) + 2f(x_2) + 4f(x_3) + \cdots + 2f(x_{n-2}) + 4f(x_{n-1}) + f(x_n)].$$

Fórmula do erro para a regra de Simpson

$$E_S(f) = -\frac{h^4}{180}(b-a)f^{(4)}(\xi), \quad \xi \in (a, b).$$

Método de Euler

$$y_{i+1} = y_i + h f(t_i, y_i).$$